# STARTING DEVICE FOR HYBRID SYSTEM VEHICLE

POSJTCOISUS

Patent number:

JP10324177

**Publication date:** 

1998-12-08

Inventor:

KATO YOSHIAKI; KURAMOTO HIROAKI

**Applicant:** 

**NISSAN MOTOR** 

Classification:

- international:

B60K41/04; B60L11/14; F02D29/06; F16H61/00;

F16H59/10

- european:

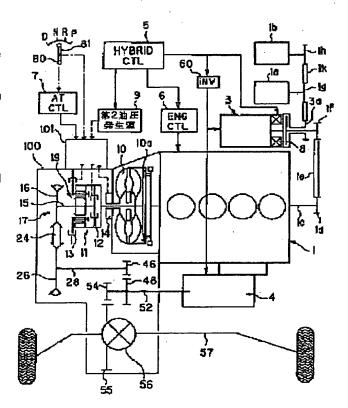
B60K6/04T4C; F16H61/662K Application number: JP19970132326 19970522

Priority number(s): JP19970132326 19970522

Report a data error here

#### Abstract of JP10324177

PROBLEM TO BE SOLVED: To lighten a shifting shock to smoothly start and restrain enlargement of the device by providing a second oil pressure generating means capable of supplying oil pressure by which a frictional engagement element for forward or backward becomes directly before engagement, when an engine stops during operation of a vehicle at setting a shift lever on the forward or backward position. SOLUTION: In a hybrid vehicle supplying creep torque to a drive shaft by a second motor generator during stop of a vehicle, oil pressure is supplied by a second oil pressure generating source 9. Hereby a forward clutch 12 or a backward clutch 13 in response to the position of a shift lever 81 is maintained in the condition directly before engagement, and a shifting shock by operation of the shift lever 81 during stop is restrained. While improving operability, the clutch is quickly engaged at restarting the vehicle, and restart of the vehicle can be smoothly performed. At detecting the restarting, translation from running by the second motor generator 4 to ordinary running by driving force of an engine 1 can be smoothly performed, and manufacturing cost can be also reduced by the small size and light weight.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

# (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

### (11)特許出願公開番号。

# 特開平10-324177

(43)公開日 平成10年(1998)12月8日

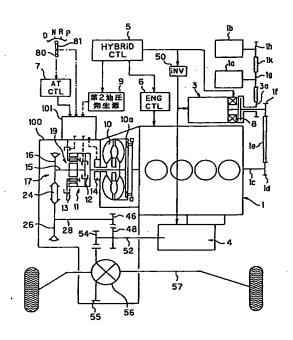
(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	設別記号	FI B60K 41/04
B60K 41/04 B60L 11/14		B60L 11/14
F02D 29/0		F 0 2 D 29/06 D
F16H 61/0		F16H 61/00
#F16H 59:10		1 1 0 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 1
# 1 1 0 11 00 1 K	•	審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 17 頁)
(21)出願番号	特願平9-132326	(71) 出願人 000003997
(00) (1)	TF-P 0 At (1007) F F 00 F	日産自動車株式会社 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地
(22)出願日	平成9年(1997)5月22日	(72)発明者 加藤 芳章
-		神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産
		自動車株式会社内
		(72)発明者 蔵本 治明
		神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産
•		自動車株式会社内
		(74)代理人 弁理士 後藤 政喜 (外1名)

# (54) 【発明の名称】 ハイブリッドシステム車両の発進装置

### (57)【要約】

【課題】 運転者が停車中にシフトレバーを操作した場合の変速ショックを緩和しながら円滑に発進を行うとともに、装置の大型化を抑制する。

【解決手段】 所定の運転条件が成立したときに停止するエンジン1と、再発進を検にエンジン1を再始動する第1モータジェネレータ3と、車両の運転中のエンジン停止中にはクリープトルクをドライブシャフト57へ付与する第2モータジェネレータ4と、エンジン1の駆動力によって油圧を発生するとともに無段変速機17の駆動力によって油圧を発生するとともに無段変速機17の加圧制御回路101へ供給する油圧ポンプ14からの油圧をシフトレバー81に応じて前進または後進クラッチ12、13へ供給するマニュアルバルブと、シフトレバー81が前進または後進位置にある運転中にエンジン1が停止した場合、前進または後進クラッチ12、13が締結直前となる油圧を供給可能な第2油圧発生源9とを備える。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 所定の運転条件が成立したときに停止するエンジンと、

運転操作に基づいて再発進を検出したときには、エンジ ンを再始動する始動手段と、

車両の運転中のエンジン停止中には、少なくともクリー プトルクを駆動軸へ付与するクリープ発生手段と、

流体伝動手段を介して前記エンジンに連結された自動変 連機と

エンジンの駆動力によって油圧を発生するとともに前記 10 自動変速機へ供給する第1の油圧発生手段と、

この第1油圧発生手段からの油圧を、シフトレバーの状態に応じて前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素のうちの一方へ油圧を供給するマニュアルバルブとを備えたハイブリッドシステム車両の発進装置において、前記シフトレバーが前進または後進位置にある運転中にエンジンが停止した場合、前記前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素が締結直前となる油圧を供給可能な第2油圧発生手段とを備えたことを特徴とするハイブリッドシステム車両の発進装置。

【請求項2】 前記第2油圧発生手段は、

電動モータに駆動される第2の油圧ポンプと、

この第2油圧ポンプと前記マニュアルバルブとを連通する第2の油圧供給回路と、

この第2油圧供給回路に介装されて、マニュアルバルブから第2油圧ポンプへの流れを規制する第1の逆止弁 ・

前記第2油圧供給回路の油圧を、前記前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素が締結直前となるように調圧する調圧手段とからなり、

前記マニュアルバルブと第1油圧発生手段との間に介装されてマニュアルバルブから第1油圧ポンプへの流れを規制する第2の逆止弁の下流で前記第2油圧供給回路を接続したことを特徴とする請求項1に記載のハイブリッドシステム車両の発進装置。

【請求項3】 前記調圧手段は、前記第2逆止弁の上流 に介装されて、前記前進用摩擦締結要素または後進用摩 擦締結要素が締結直前となるように第2油圧ポンプから の油圧を調圧する減圧弁で構成されたことを特徴とする 請求項2に記載のハイブリッドシステム車両の発進装 置。

【請求項4】 前記調圧手段は、前記減圧弁と第2油圧 ボンブの間に介装されて第2ボンブ側への流れを規制す る第3の逆止弁と、

との第3逆止弁と減圧弁の間に介装されたアキュームレータと、

第3逆止弁の下流の油圧を検出する油圧検出手段と、

この検出油圧が所定値未満になったときに前記電動モータを駆動する駆動手段を備えたことを特徴とする請求項3に記載のハイブリッドシステム車両の発進装置。

【請求項5】 前記調圧手段は、前記始動手段が作動したときに前記アキュームレータまたは第2油圧ポンプの油圧を第2油圧供給回路へ導く締結油圧供給手段を設けたことを特徴とする請求項3または請求項4に記載のハイブリッドシステム車両の発進装置。

【請求項6】 前記自動変速機は、一対の可変プーリを Vベルトで連結したVベルト式無段変速機で構成され、 第2油圧発生手段は、車両の運転中にエンジンが停止し た場合、前記可変プーリがVベルトを狭持する圧力を動 力伝達可能な状態を維持するように、前記可変プーリの 油室へ所定の油圧を供給することを特徴とする請求項1 に記載のハイブリッドシステム車両の発進装置。

【請求項7】 前記自動変速機は、対向する入力ディスクと出力ディスクに狭持されるパワーローラを備えたトロイダル型無段変速機で構成され、前記第2油圧発生手段は、車両の運転中にエンジンが停止した場合、前記パワーローラが動力伝達可能な状態を維持するように、パワーローラの支持部材に設けた油圧シリンダへ所定の油圧を供給することを特徴とする請求項1に記載のハイブリッドシステム車両の発進装置。

# 【発明の詳細な説明】

[0001]

20

[発明の属する技術分野]本発明は、内燃機関と電動モータを組み合わせたハイブリッドシステム車両に関し、特に、低速走行中では内燃機関を停止して電動モータのみによって走行を行う車両の発進装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来から排気エミッションを低減するた の、内燃機関と電動モータを組み合わせたハイブリッド 車両が知られており、例えば、「自動車工学 1997 年6月号」(鉄道日本社 1997年6月発行)の第3 9頁~52頁に開示されるものがある。

【0003】 これは、エンジンとモータを並列的に配置するとともに、エンジンに駆動される発電器を備えて、所定の走行条件ではエンジンの駆動力にモータの駆動力を加え、コーストまたは減速時にはモータを発電器としてエネルギーの回生を行うのに加え、停車即時にはエンジンを停止してモータのみによって駆動し、停止中にはエンジン及びモータを停止させる一方、アクセルペダルの踏み込みなどによって発進を検知すると、発電器をモータとして駆動しエンジンを再び始動しながら、モータによって発進を行うもので、エンジンの熱効率及び排気エミッションを改善しようとするものである。

【0004】とのような、ハイブリッドシステム車両に 従来の自動変速機を採用した場合、自動変速機内ではエ ンジンに駆動される油圧ポンプによって変速機構の作動 油圧を確保しているが、例えば、市街地走行の信号待ち 等で停止した場合、エンジンも停止するため、エンジン によって駆動される油圧ポンプも停止して自動変速機の 作動油圧が確保されず、発進時にはエンジンの始動によって油圧が急激に上昇するため、自動変速機の摩擦締結要素、例えば、フォワードクラッチ等が解放状態から急激に締結されてショックを発生し、運転性を損なってしまう。

【0005】そこで、車両の停止時には自動的にエンジンを停止させる車両において、自動変速機の発進時のショックを防止するものとしては、特開平8-14076号公報に開示されるように、自動的に停止した場合には、エンジン作動中の油圧を維持する手段を設けて、自動変速機の油圧ユニットに供給するとともに、自動変速機のクラッチを発進用シフト状態で結合しておくものが知られている。

【0006】また、従来の自動変速機を備えた車両で は、トルクコンバータなどを介してエンジンと連結され るため、信号待ちなどで走行レンジ(Dレンジ)で停車 すると、駆動軸にはエンジンからの駆動力が若干伝達さ れてクリープが発生するため、坂道発進や車庫入れなど の極低速走行をエンジンのアイドリング状態で容易に行 うことができるが、自動変速機を備えた車両で、停車中 にエンジンから駆動軸へ駆動力を行わない場合には、運 転者が坂道発進や車庫入れなどの極低速走行を容易に行 うことができず、運転者に違和感を与えたり、習熟に時 間を要するという問題があるため、このような自動変速 機にクリープを発生させるものとしては、「内燃機関 1995年12月号」(山海堂 発行)の第68~第7 2頁に開示されるように、停車中には摩擦クラッチを滑 らせるように制御して、積極的にクリープを発生させる ものが知られている。

# [0007]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記後者のクリープ発生手段を上記ハイブリッドシステム車両及び特開平8-14076号公報に適用すると、停止時には必ず発進用シフト状態で自動変速機のクラッチを締結しておくため、運転者が停車中にシフトレバーを操作して[N]レンジ(ニュートラル)や「P」レンジ(パーキング)に設定し、再度発進するためにDレンジまたはRレンジ(後進)へシフトレバーを操作すると、自動変速機にはクリープ発生手段による駆動力が常時加わっており、「N」→「D」または「R」レンジの変速操作なよって、摩擦締結要素の締結、解除が行われるため変速ショックが発生するという問題があった。

【0008】また、ハイブリッドシステム車両の発進装置として、上記公報のように自動変速機の油圧ユニット全体へ油圧を供給するものでは、停車中に油圧を供給するアキュームレータや油圧ポンプ及び電動モータ等が大型化して車両への搭載性を悪化させてしまうのに加えて、停車中に「N」→「D」または「R」レンジの変速操作による上記変速ショックを抑制するためには装置が複雑になってしまうという問題があった。

[0009] そこで本発明は、上記問題点に鑑みてなされたもので、信号待ちなどの停車中にクリーブを発生させるハイブリッドシステム車両において、運転者が停車中にシフトレバーを操作した場合の変速ショックを緩和しながら、円滑に発進を行うとともに、装置の大型化を抑制して車両への搭載性を改善することを目的とする。 [0010]

【課題を解決するための手段】第1の発明は、所定の運 転条件が成立したときに停止するエンジンと、運転操作 に基づいて再発進を検出したときには、エンジンを再始 動する始動手段と、車両の運転中のエンジン停止中に は、少なくともクリープトルクを駆動軸へ付与するクリ ープ発生手段と、流体伝動手段を介して前記エンジンに 連結された自動変速機と、エンジンの駆動力によって油 圧を発生するとともに前記自動変速機へ供給する第1の 油圧発生手段と、この第1油圧発生手段からの油圧を、 シフトレバーの状態に応じて前進用摩擦締結要素または 後進用摩擦締結要素のうちの一方へ油圧を供給するマニ ュアルバルブとを備えたハイブリッドシステム車両の発 進装置において、前記シフトレバーが前進または後進位 置にある運転中にエンジンが停止した場合、前記前進用 摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素が締結直前とな る油圧を供給可能な第2油圧発生手段とを備える。

【0011】また、第2の発明は、前記第1の発明において、前記第2油圧発生手段は、電動モータに駆動される第2の油圧ボンプと、この第2油圧ボンプと前記マニュアルバルブとを連通する第2の油圧供給回路と、この第2油圧供給回路に介装されて、マニュアルバルブから第2油圧供給回路の油圧を、前記前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素が締結直前となるように調圧する調圧手段とからなり、前記マニュアルバルブと第1油圧発生手段との間に介装されてマニュアルバルブから第1油圧ボンブへの流れを規制する第2の逆止弁の下流で前記第2油圧供給回路を接続する。

【0012】また、第3の発明は、前記第2の発明において、前記調圧手段は、前記第2逆止弁の上流に介装されて、前記前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素が締結直前となるように第2油圧ポンプからの油圧を調圧する減圧弁で構成される。

[0013]また、第4の発明は、前記第3の発明において、前記調圧手段は、前記減圧弁と第2油圧ボンブの間に介装されて第2ボンブ側への流れを規制する第3の逆止弁と、この第3逆止弁と減圧弁の間に介装されたアキュームレータと、第3逆止弁の下流の油圧を検出する油圧検出手段と、この検出油圧が所定値未満になったときに前記電動モータを駆動する駆動手段を備える。

[0014]また、第5の発明は、前記第3間他は第4 の発明において、前記調圧手段は、前記始動手段が作動 50 したときに前記アキュームレータまたは第2油圧ポンプ 5

の油圧を第2油圧供給回路へ導く締結油圧供給手段を設ける。

【0015】また、第6の発明は、前記第1の発明において、前記自動変速機は、一対の可変ブーリをVベルトで連結したVベルト式無段変速機で構成され、第2油圧発生手段は、車両の運転中にエンジンが停止した場合、前記可変ブーリがVベルトを狭持する圧力を動力伝達可能な状態に維持するように、前記可変ブーリの油室へ所定の油圧を供給する。

【0016】また、第7の発明は、前記第1の発明にお 10いて、前記自動変速機は、対向する入力ディスクと出力ディスクに狭持されるパワーローラを備えたトロイダル型無段変速機で構成され、前記第2油圧発生手段は、車両の運転中にエンジンが停止した場合、前記パワーローラが動力伝達可能な状態を維持するように、パワーローラの支持部材に設けた油圧シリンダへ所定の油圧を供給する。

# [0017]

【発明の効果】したがって、第1の発明は、通常走行中は、エンジンの運転によって第1油圧発生手段から油圧 20が供給され、シフトレバーの状態に応じて前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素のうちの一方が締結されて駆動力の伝達を行う。

[0018] そして、所定の運転条件(例えば、車速が20km/h以下)が成立すると、エンジンは停止するとともにクリープ発生手段の駆動力によって走行が行われ、車両が停止すると、クリープ発生手段は駆動軸へクリープトルクを付与する。

[0019] そして、運転操作に基づいて再発進を検出したとき、例えば、アクセルペダルを踏み込んだ場合に 30は、エンジンが再始動されるとともにクリープ発生手段は作動を停止して、エンジンの駆動力によって車両が走行する通常走行に復帰する。

【0020】上記車両の運転中の停車時には、第1油圧 発生手段からの油圧は供給されないが、第2油圧発生手 段からの油圧によって、シフトレバーの状態に応じて選 択された前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素 のうちの一方が締結直前の状態に維持されるため、再発 進時には、ブレーキペダルを離すとクリープトルクによ って車両の発進が行われると同時にエンジンの再始動が 40 行われ、エンジンの再始動後には第1油圧発生手段から の油圧によって、締結直前状態の前進用摩擦締結要素ま たは後進用摩擦締結要素が速やかに締結されて、円滑に 通常走行へ移行でき、停車中には第2油圧発生手段から の油圧によって、シフトレバー状態に応じた前進または 後進用摩擦締結要素を締結直前の状態に維持しておくこ とにより、停車中のシフトレバーの操作による変速ショ ックを抑制して、ハイブリッド車両の再発進を前記従来 例と同様に円滑に行いながらも、運転性を向上させるこ とができ、さらに、第2油圧発生手段は、マニュアルバ 50

ルブに接続された前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素を締結直前の状態で維持可能な流量を備えればよいため、前記従来例(特開平8-14076号公報)のように、油圧ユニット全体へ油圧を供給する場合に比して、装置の小型化、軽量化を大幅に推進でき、車両への搭載性を向上させることができ、同時に、製造コストの低減を図ることも可能となる。

【0021】また、第2の発明は、第2油圧発生手段 を、電動モータに駆動される第2油圧ポンプからの油圧 を調圧手段によって前進用摩擦締結要素または後進用摩 擦締結要素が締結直前となるような油圧に調圧した後、 第1逆止弁及び第2油圧供給回路を介して第2逆止弁と マニュアルバルブの間に連通したため、車両が信号待ち などで停車すると、第1油圧発生手段からの油圧が供給 されないため、締結中の前進用摩擦締結要素または後進 用摩擦締結要素に加わる油圧が徐々に低下し、マニュア ルバルブ上流の油圧が調圧手段の設定圧より低下すると 第1逆止弁が開弁して第2油圧発生手段からの油圧によ って、前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締結要素が 締結直前の状態に維持される。このとき、第2逆止弁は 閉弁するため、第2油圧ポンプの吐出容量は、マニュア ルバルブ下流の前進用摩擦締結要素または後進用摩擦締 結要素に応じた容量でよいため、前記従来例に比して、 電動モータ及び第2油圧ポンプの容量を低減して、装置 の小型化、軽量化を推進して車両への搭載性を容易に確 保することが可能となる。

[0022]また、第3の発明は、第2油圧ポンプからの油圧を調圧する減圧弁によって、前進用または後進用摩擦締結要素を締結直前の状態に維持することができ、 装置の構成を簡易にすることができる。

【0023】また、第4の発明は、第2油圧ポンプへの逆流を防ぐ第3逆止弁と減圧弁の間にアキュームレータと油圧検出手段を設け、検出油圧が所定値未満になったときに電動モータを駆動するようにしたため、常時電動モータ及び第2油圧ポンプを運転する必要がなくなって、電力消費量の増大を抑制してハイブリッドシステム車両のエネルギー効率を向上させることができる。

【0024】また、第5の発明は、車両が信号待ちなどで停車した後、再度発進する際には、始動手段によってエンジンの再始動が開始されると、第2油圧発生手段のアキュームレータまたは第2油圧ボンプの油圧を第2油圧供給回路を介して、直接マニュアルバルブへ導くことによって、締結直前の前進用または後進用摩擦締結要素を迅速に締結させて、始動後のエンジンによる駆動力の伝達を確実に行って、クリープ状態の停車中からの再発進を円滑に行うことができる。

[0025]また、第6の発明は、自動変速機としてVベルト式無段変速機を採用した場合、車両の運転中にエンジンが停止した場合、可変プーリがVベルトを狭持する圧力を、動力伝達可能な状態に維持するように、第2

油圧発生手段が可変プーリの油室へ所定の油圧を供給するため、再発進時にはVベルトと可変プーリ間に滑りを生ずることなく確実にエンジンからの駆動力を伝達することが可能となって、Vベルト式無段変速機を用いたハイブリッドシステム車両の発進性能を確保することができる。

[0026]また、第7の発明は、自動変速機としてトロイダル型無段変速機を採用した場合、車両の運転中にエンジンが停止した場合、パワーローラを支持する油圧シリンダに加わる油圧を動力伝達可能な状態に維持するように、第2油圧発生手段が油圧シリンダの油室へ所定の油圧を供給するため、再発進時にはパワーローラと入出力ディスクの間に滑りを生ずることなく確実にエンジンからの駆動力を伝達することが可能となって、トロイダル型無段変速機を用いたハイブリッドシステム車両の発進性能を確保することができる。

# [0027]

【発明の実施の形態】以下、本発明の一実施形態を添付 図面に基づいて説明する。

【0028】図1~図4に本発明の一実施形態を示し、図1のハイブリッドシステムの概略構成図において、エンジン1はトランスアクスル100を介してドライブシャフト57と連結されて、トランスアクスル100はエンジン1のクランク軸1cの一端に連結されたトルクコンバータ10、前後進切換機構11、自動変速機としてのVベルト式の無段変速機17、無段変速機17の従動軸28と差動装置56との間に介装されて第2モータジェネレータ4と結合されたアイドラ軸52及びアイドラ軸52に連結された差動装置56等から構成される。

【0029】 この、第2モータジェネレータ4(クリープ発生手段)は、インバータ50を介してハイブリッドコントロールユニット5に駆動されるもので、車両の発進時にはアイドラ軸52を介してドライブシャフト57を駆動するとともに、停車中にはクリープを発生させる所定のトルクをドライブシャフト57からのエネルギーを回生してバッテリ51に充電する。

【0030】一方、エンジン1のクランク軸1cの他端には、補機1a、1bを駆動するためのブーリ1dが配設される。なお、補機1aは、例えば、パワーステアリ 40ング用油圧ポンプ、補機1bは、例えば、エアコン用コンプレッサー等で構成される。

【0031】この、クランク軸1 cに設けたブーリ1 dは、ベルト1 eを介してプーリ1 fに連結され、とのプーリ1 f は同軸的に配設されたブーリ3 a と電磁クラッチ8によって選択的に結合し、プーリ3 a に巻き付けられたベルト1 k を介して、補機1 a、1 b のブーリ1 g、1 h を駆動する。

【0032】電磁クラッチ8を介してプーリlfと選択 的に締結可能なプーリ3aは、第1モータジェネレータ 50

3に結合されて、エンジン1の停止時などには、電磁クラッチ8を解放駆動してプーリ3aをプーリ1fから切り離し、インバータ50を介してハイブリッドコントロールユニット5に駆動される第1モータジェネレータ3によって補機1a、1bの駆動を行う。

【0033】第1モータシェネレータ3は、エンジン1の始動時または車両の発進時には電磁クラッチ8を締結してクランク軸1cのクランキングを行う始動手段として動作する一方、通常走行中には電磁クラッチ8を締結して発電器としてバッテリ51の充電を行い、エンジン1はクランク軸1cのプーリ1dを介して第1モータジェネレータ3及び補機1a、1bの駆動を行う。

【0034】そして、信号待ちなどで車両の運転中に停車した場合には、電磁クラッチ8を解放するとともに、第1モータジェネレータ3を駆動して、停止したエンジン1に代わって補機1a、1bの駆動を行う。

[0035] ととで、エンジン1は図2にも示すように、車両の運転状態に応じて燃料噴射量や点火時期などをエンジンコントロールユニット6によって制御されるとともに、このエンジンコントロールユニット6は、ハイブリッドコントロールユニット5からの指令に応じてエンジン1の燃料噴射カットを行う。

【0036】すなわち、車両の停車中やコーストまたは減速時には積極的に燃料噴射をカットして燃料を節約するとともに、所定の車速VSP以下の低速走行時には、エンジン1の燃料噴射をカットするとともに、第1モータジェネレータ3によってエンジン1のモータリングを行う一方、第2モータジェネレータ4を駆動して図示しないバッテリ51からの電力によって車両の走行を行い、エンジン1の熱効率を大幅に向上させるものである。

【0037】エンジン1の駆動力を伝達するトランスアクスル100のうち、無段変速機17、前後進切換機構11及びトルクコンバータ10のロックアップクラッチ10aが油圧制御回路101を介して変速コントロールユニット7によって制御され、油圧制御回路101への油圧は、トルクコンバータ10の入力軸に連結されてエンジン1によって駆動される第1油圧発生手段としての油圧ポンプ14から供給される。

【0038】変速コントロールユニット7は、シフトレバー81や図示しないスロットルの開度TVO(またはアクセルペダルの踏み込み量)及び車速VSP等の運転状態に応じて油圧制御回路101を駆動し、前進クラッチ12(前進用摩擦締結要素)、後進クラッチ13(後進用摩擦締結要素)及びロックアップクラッチ10aの締結、解放や無段変速機17の変速比制御を行う。

【0039】 ここで、ハイブリッドコントロールユニット5が車両の停車を検出すると、エンジン1を停止するとともに、第2モータジェネレータ4を駆動してクリーブを発生させ、同時に、第1モータジェネレータ3を駆

動して補機 l a 、 l b の駆動を行うが、このとき、エンジン l に駆動される油圧ポンプ l 4 も停止するため油圧制御回路 l 0 l への油圧の供給も停止する。

【0040】 これを回避するため、車両の停車中に油圧制御回路101へ油圧を供給して、前進クラッチ12または後進クラッチ13を停車中にも締結直前の状態を維持するために、ハイブリッドコントロールユニット5の指令に応じて作動する第2油圧発生源9(第2油圧発生手段)が油圧制御回路101に接続される。

【0041】次に、自動変速機としての無段変速機17 について説明する。

[0042]図1、図3において、無段変速機17は、一対の可変プーリとしてエンジン1に接続されたプライマリプーリ16と、駆動軸に連結されたセカンダリプーリ26を備え、これら一対の可変プーリはVベルト24によって連結されている。

[0043] そして、無段変速機17の変速比(以下、ブーリ比とする)及びVベルト24の接触摩擦力は、変速コントロールユニット7からの指令に応動する油圧制御回路101には図3に示すように、ライン圧PLを調整するライン圧ソレノイド74と、変速制御弁63を駆動するステップモータ64が収装される。なお、これらライン圧ソレノイド74及びステップモータ64は、変速コントロールユニット7が検出または演算した運転状態や目標変速比等に基づいて駆動される。

【0044】変速コントロールユニット7は、無段変速機17のプライマリプーリ16の回転数Npriを検出する図示しないプライマリプーリ回転数センサ、セカンダリプーリ26の回転数Nsecを検出する図示しないセカンダリプーリ回転数センサからの信号と、インヒビタースイッチ80からのセレクト位置と、運転者が操作するアクセルペダルの踏み込み量に応じた図示しないスロットル開度センサからのスロットル開度TVO(または、アクセルペダルの踏み込み量)を読み込むとともに、車速VSPを読み込んで、車両の運転状態ないし運転者の要求に応じて、プーリ比ipを可変制御している。なお、本実施形態では、セカンダリ回転数Nsecを車速VSPとして読み込む。

[0045] Vベルト式の無段変速機17について、図1、図3を参照しながら説明する。

【0046】エンジン1のクランク軸1cと無段変速機17の入力軸15との間には流体伝動装置としてのトルクコンバータ10及び前後進切換機構11が介装されており、このトルクコンバータ10は、油圧制御回路101を介して変速コントロールユニット7に制御されるロックアップクラッチ10aを備えている。

【0047】なお、トルクコンバータ10の入力軸には 油圧ポンプ14が連結されて、エンジン1の駆動によっ て発生した油圧を油圧制御回路101へ供給する。 [0048]トルクコンバータ10の出力軸と無段変速機17の入力軸15の間には遊星歯車機構19を主体に構成された前後進切換機構11が介装され、前後進切換機構11は、油圧制御回路101に駆動される前進クラッチ12と後進クラッチ13を選択的に締結することで、入力軸15の回転方向を制御する。

[0049] そして、この前後進切換機構11の出力側に無段変速機17の入力軸15が連結されて駆動側となるプライマリプーリ16が入力軸15と一体的に設けられる。

【0050】ブライマリブーリ16は、入力軸15と一体となって回転する固定円錐板18と、固定円錐板18と対向配置されてV字状のブーリ溝を形成するとともに、プライマリブーリシリンダ室20へ作用する油圧によって入力軸15の軸方向へ変位可能な可動円錐板22から構成される。プライマリブーリシリンダ室20は、後述するセカンダリブーリシリンダ室32よりも大きな受圧面積を有している。

【0051】一方、セカンダリブーリ26は従動軸28 に設けられており、この従動軸28と一体となって回転する固定円錐板30と、この固定円錐板30と対向配置されてV字状のブーリ溝を形成するとともに、セカンダリブーリシリンダ室32へ作用する油圧(ライン圧)に応じて従動軸28の軸方向へ変位可能な可動円錐板34 から構成される。

[0052]従動軸28にはアイドラギア48と噛み合う駆動ギア46が固設され、アイドラギア48のアイドラ軸52に設けたビニオンギア54がファイナルギア55と噛み合っている。

【0053】とのアイドラ軸52にはインバータ50を 介してハイブリッドコントロールユニット5に制御される第2モータジェネレータ4が結合される。

[0054] そして、ファイナルギア55は差動装置56を介してドライブシャフト57を駆動する。

[0055]エンジン1の駆動トルクは、トルクコンバータ10及び前後進切換機構11に伝達され、前進クラッチ12が締結される一方、後進クラッチ13が解放される場合には一体回転状態となっている遊星歯車機構19を介して、トルクコンバータ10の出力軸と同一回転方向のまま入力軸15へ駆動力が伝達される。一方、前進クラッチ12が解放されるとともに後進クラッチ13が締結される場合には、遊星歯車機構19の作用により入力軸15はトルクコンバータ10の出力軸とは逆方向に回転して駆動トルクが伝達される。

【0056】入力軸15の駆動トルクは、プライマリプーリ16、Vベルト24、セカンダリブーリ26、従動軸28を介して、駆動ギア46から、アイドラギア48、アイドラ軸52、ビニオンギア54そしてファイナルギア55及び差動装置56を介してドライブシャフト5057へ伝達される。

【0057】上記のような駆動力伝達の際に、プライマリプーリシリンダ室20の油圧を制御してプライマリプーリ16の可動円錐板22及びセカンダリプーリ26の可動円錐板34を軸方向へ変位させ、Vベルト24との接触半径を変更することにより、プライマリプーリ16とセカンダリプーリ26との変速比、すなわちプーリ比ipを変えることができる。

11

【0058】例えば、プライマリプーリ16のV字状プーリ溝の幅を縮小すれば、セカンダリプーリ26側のVベルト24の接触半径は大きくなるので、大きな変速比 10(Low側)を得ることができる。可動円錐板22及び34をこの逆方向へ変位させれば変速比は小さく(Hi側)なる。

【0059】 このような、プライマリプーリ16とセカンダリプーリ26のV字状プーリ溝の幅を変化させる制御は、ブライマリブーリシリンダ室20とセカンダリプーリシリンダ室32への油圧制御によって行われる。

【0060】上記変速制御は、図3に示すように、油圧制御回路101の変速制御弁63を駆動するステップモータ64を制御することで行われる。

[0061]ステップモータ64は、変速コントロールユニット7からの指令に応動して変速制御弁63を駆動し、プライマリプーリ16のシリンダ室20及びセカンダリプーリ26のシリンダ室32へ供給される油圧を調整することで所定の変速比へ制御する。

【0062】上記油圧制御回路101は、本願出願人が提案した特願平8-50386号等と同様に構成されており、ステップモータ64は図示しないピニオン及びラックを介してリンク67の一端に連結される。そして、このリンク67の途中には変速制御弁63が連結される。30とともに、リンク67の端部は、プライマリブーリ16の可動円錐板22の軸方向で係合して、ステップモータ64による目標変速比と、可動円錐板22の軸方向位置で決まる実変速比が一致するように変速制御弁63がフィードバック制御され、プライマリブーリ16のシリンダ室20への油圧を調整する。

【0063】上記油圧制御は、図3に示すように、油圧制御回路101のライン圧ソレノイド74及びステップモータ64を制御することで行われ、変速コントロールユニット7によってDuty制御されるライン圧ソレノイド74は、パイロット弁61、プレシャモディファイア62を介してライン圧制御弁60を駆動して、エンジン1に駆動される油圧ボンブ14からの油圧を所定のライン圧に設定してライン圧回路40に供給すると同時に、ライン圧制御弁60の下流に接続されたクラッチ圧回路41に所定の油圧を供給する。なお、セカンダリプーリ26のシリンダ室32は、ライン圧回路40と連通する。

【0064】ライン圧制御弁60の下流に接続されたクラッチ圧回路41には、図4に示すように、逆止弁10

12

8 (第2逆止弁)を介してシフトレバー81に応動するマニュアルバルブ107のボート107bが接続され、マニュアルバルブ107のスプール107sの位置に応じて、ボート107aまたはボート107bを介して前進クラッチ12または後進クラッチ13へ油圧を供給する。すなわち、シフトレバー81がDレンジなどの前進位置にあれば、ボート107bと107aが連通して前進クラッチ12にクラッチ圧回路41の油圧によって締結される一方、ボート107cはドレーンボート107dと連通して後進クラッチ13を解放する。

【0065】また、シフトレバー81がRレンジの後進位置にあれば、ポート107bとポート107cが連通して後進クラッチ13にクラッチ圧回路41の油圧によって締結される一方、ポート107aはドレーン側(図中上方の×印)と連通して前進クラッチ12を解放する。

[0066] とこで、図4において、油圧制御回路10 1を構成するクラッチ圧回路41には、逆止弁108と マニュアルバルブ107の間に逆止弁109(第1逆止 20 弁)を介して第2油圧発生源9からの油圧を導く第2油 圧供給回路42が接続される。

【0067】逆止弁108は、第2油圧供給回路42からの油圧がライン圧制御弁60側へ流れるのを規制して、車両の停車中に発生する第2油圧発生源9からの油圧をマニュアルバルブ107のみへ導く一方、逆止弁108はエンジン1の運転中に、ライン圧制御弁60からの油圧が第2油圧発生源9へ流入するのを規制する。

【0068】第2油圧発生源9は、ハイブリッドコントロールユニット5に制御される電動モータ111に連結された第2油圧ポンプ112を第2の油圧発生源として配設し、車両の停車中に、マニュアルバルブ107を介して前進クラッチ12または後進クラッチ13へ所定の油圧を供給するため、車両が運転状態、すなわち、図示しないイグニッションキーがONの間は、第2油圧発生源9において、以下のように油圧の供給が行われる。

【0069】第2油圧ポンプ112の吐出圧は、リリーフ弁113によって所定の油圧(例えば、1.5 MPa)に調圧された後、逆止弁114(第3逆止弁)を介して減圧弁117(調圧手段)へ供給され、との減圧弁117の下流が第2油圧供給回路42と連通する。

[0070] 滅圧弁117は、第2油圧供給回路42へ供給する油圧を、前進クラッチ12または後進クラッチ13が締結直前となるような所定の油圧、(例えば、約0.2MPa)に滅圧するものである。

【0071】そして、逆止弁114と減圧弁117の間にはアキュームレータ115と圧力スイッチ116(または油圧センサでもよい)が配設され、逆止弁114の下流の油圧が所定値を超えると油圧検出手段としての圧力スイッチ116がONとなって、ハイブリッドコント50 ロールユニット5は電動モータ111の駆動を停止する

一方、油圧が所定値以下になると圧力スイッチ116が OFFとなって、ハイブリッドコントロールユニット5 は電動モータ111の駆動を再開する。

【0072】ハイブリッドコントロールユニット5は、車両が運転状態にある間、すなわち、図示しないイグニッションキーがONの間は、第2油圧発生源9の圧力スイッチ116の状態に基づいて電動モータ111を駆動して、アキュームレータ115に所定に油圧、リリーフ弁113の設定圧を常時蓄圧する。

【0073】なお、通常走行中では、エンジン1 に駆動 10 される油圧ポンプ1 4 からクラッチ圧回路 4 1 へ供給される油圧は、エンジン1のアイドリング状態でも減圧弁 1 1 7の設定圧よりも十分高く、例えば、0.6 MPaに設定されるため、逆止弁 1 0 9 は閉弁する一方、逆止弁 1 0 8 が開弁してライン圧制御弁6 0 からの油圧によって前進クラッチ 1 2 または後進クラッチ 1 3 ヘマニュアルバルブ107を介して油圧が供給される。

【0074】また、逆止弁114と減圧弁117の間には、減圧弁117のスプリング室側と連通するバイロット圧回路119が配設され、とのバイロット圧回路119にはハイブリッドコントロールユニット5に駆動される締結油圧供給手段としての三方電磁弁118を介装する。

[0075] 三方電磁弁118は、減圧弁117のスプリング室側にリリーフ弁113の設定圧またはアキュームレータ115の油圧を供給するか、スプリング室側をドレーン状態にするかを切り換えるものであり、逆止弁114の下流の油圧をスプリング室側に導くと、減圧弁117は単純な切換弁となって、リリーフ弁113の設定圧またはアキュームレータ115の油圧を第2油圧供給回路42へ供給する一方、スプリング室側をドレーン状態にした場合には、スプリングの設定値に応じて減圧した油圧を第2油圧供給回路42へ供給する。この制御は、例えば、圧力スイッチ116がOFFのときに、停車が判定されたときなどには、ハイブリッドコントロールユニット5は、三方電磁弁1180Nにして減圧并117からリリーフ弁113の設定圧を直接第2油圧供給回路42へ供給する。

[0076]以上のように構成され、次に作用について 説明する。

【0077】通常走行中は、エンジンコントロールユニット6はエンジン1に所定の燃料供給を指令するとともに、ハイブリッドコントロールユニット5は電磁クラッチ8を締結して第1モータジェネレータ3を発電器として回転させ、エンジン1の駆動力によって補機1a、1bの駆動を行う。

【0078】また、第2モータジェネレータ4は空転するだけであり、エンジン1の駆動力は、トルクコンバータ10、前後進切換機構11、無段変速機17及び差動装置56を介してドライブシャフト57に伝達される。

14

このとき、変速コントロールユニット7は運転状態に応じて無段変速機17の変速比を設定するとともに、所定の車速VSP以上であればロックアップクラッチ10aの締結を行う。

【0079】そして、上記したようにハイブリットコントロールユニット5は、車両が運転状態にある間、すなわち、図示しないイグニッションキーがONの間は、第2油圧発生源9の圧力スイッチ116の状態に基づいて電動モータ111を駆動し、アキュームレータ115に所定の油圧を常時蓄圧する。

【0080】一方、アクセルペダルが解放されてコースト状態になり、かつ所定の運転条件(例えば、車速VSPが20km/h以下)が成立すると、ロックアップクラッチ10aが解放されるとともに、第2モータジェネレータ4は発電器としてエネルギーを回生する。このとき、ハイブリッドコントロールユニット5はエンジンコントロールユニット6へ燃料噴射カットを指令するとともに、アイドル回転数を維持するように第1モータジェネレータ3を駆動してエンジン1のモータリングを行う。【0081】したがって、上記コーストまたは減速状態では、エンジン1は燃料噴射が中止されるだけであるため、再度アクセルペダルを踏み込むと、モータリング中のエンジン1は迅速に運転を再開して、上記通常走行状態へ円滑に移行することができる。

【0082】一方、上記低車速時のコーストまたは減速状態から車両が停止すると、ハイブリッドコントロールユニット5は電磁クラッチ8を解放して、プーリ3aをエンジン1に連結されたプーリ1fから切り離し、第1モータジェネレータ3によって補機1a、1bの駆動を行うとともに、第2モータジェネレータ4を駆動してアイドラ軸52から差動装置56を介してドライブシャフト57ヘクリープトルクを発生する。

【0083】この停車状態では、エンジン1が完全に停止して、トルクコンバータ10に連結された油圧ポンプ14から油圧制御回路101への油圧供給が遮断されるため、進行方向に応じて締結されていた前進クラッチ12または後進クラッチ13の油圧は徐々に低下する。このとき、クラッチ圧回路41の油圧が急減するが、逆止弁108によって、マニュアルバルブ107下流の前後地クラッチ12、13の油圧は保持されるが、これら前後進クラッチ12、13のリークによって、逆止弁108下流の油圧が徐々に減少するのである。

【0084】そして、マニュアルバルブ107のボート 107bに加わる油圧が、第2油圧発生源9を構成する 減圧弁117の設定圧(0.2MPa)未満になると、逆 止弁109が開弁してアキュームレータ115から第2 油圧供給回路42へ圧油が供給されて、前進クラッチ1 2または後進クラッチ13は、減圧弁117の設定圧に よって締結直前の状態を維持することができる。

0 【0085】なお、アキュームレータ115は、上記し

の前進クラッチ12、後進クラッチ13の締結が行われて通常の走行状態へ円滑に復帰することができる。 【0090】なお、再発進時では、エンジン1の完爆後

(1.5 MPa) に維持されているため、車両が停車して、逆止弁108の下流の油圧が減圧弁117の設定値未満になると、即座にマニュアルバルブ107へ油圧の供給を行うことができるのである。

たように圧力スイッチ116によって常時所定の油圧

【0086】したがって、車両の運転中の停車時には、 マニュアルバルブ107のセレクト位置に応じた前進ク ラッチ12または後進クラッチ13が、締結直前の状態 に維持されるため、前記従来例と同様に、信号停止など での再発進を円滑に行うことができるのに加えて、上記 停車中に運転者がシフトレバー81をDレンジからNレ ンジへ操作すると、前進クラッチ12の油圧はドレーン されて解放されるが、発進の際に再びNレンジからDレ ンジへ操作すると、再び、前進クラッチ12へ減圧弁1 17から所定の油圧が供給されて締結直前の状態へ迅速 に復帰することができ、この前進クラッチ12への供給 油圧を締結直前の値に設定することで、第2モータジェ ネレータ4がドライブシャフト57へ付与するクリープ トルクの反力による変速ショックを防止することがで き、前記従来例に比して、停車中にクリープを発生させ る場合の停車中の変速ショックを大幅に低減して、運転 性を向上させるととができるのである。

【0087】再発進時には、運転者が図示しないブレーキペダルを解放することにより、第2モータジェネレータ4のクリープトルクにより車両の発進が行われるとともに、図示しないアクセルペダルを踏み込むことにより、ハイブリッドコントロールユニット5は電磁クラッチ8を締結して第1モータジェネレータ3でエンジン1のクランキングを行ってエンジン1の再始動を行う。

【0088】 この再発進時には、ブレーキペダルの解放、すなわち、図示しないブレーキスイッチがONからOFFへ変化することから、ハイブリッドコントロールユニット5は車両の再発進を検出すると、第2油圧発生源9の三方電磁弁118をONにして、減圧弁117の絞りを解除してアキュームレータ115またはリリーフ弁113からの油圧(リリーフ弁113設定圧)を、直接第2油圧供給回路42へ供給して、マニュアルバルブ107に加わる油圧を速やかに上昇させて、締結直前状態の前進クラッチ12または後進クラッチ13を迅速に締結させる。

【0089】こうして、車両の再発進が検出されると、三方電磁弁118がONとなって減圧弁117は連通状態となり、車両の停車中に締結直前状態を維持していた前進クラッチ12または後進クラッチ13は、第2油圧発生源9からのリリーフ弁113の設定圧によって迅速にクラッチの締結を行うことができ、エンジン1の再始動によって、油圧ポンプ14から再びクラッチ圧回路41へ所定の油圧が供給されると、逆止弁108が開弁する一方逆止弁109が閉弁し、エンジン1に駆動される油圧ポンプ14によって、マニュアルバルブ107下流 50

【0090】なお、再発進時では、エンジン1の完爆後(例えば、エンジン回転数Neが所定値以上)にハイブリッドコントロールユニット5は、第1及び第2モータジェネレータ3、4の駆動を停止して、エンジン1の駆動力のみによる通常走行状態へ移行する。

【0091】 このように、信号待ちなどの停車中におい て、第2モータジェネレータ4によってクリープトルク を付与するハイブリッド車両において、停車中には第2 油圧発生源9からの減圧弁117からの油圧によって、 シフトレバー81の位置に応じた前進クラッチ12また は後進クラッチ13を締結直前の状態に維持しておくこ とにより、停車中のシフトレバー81の操作による変速 ショックを抑制して、運転性を向上させながらも、再発 進時には迅速にクラッチを締結することが可能となっ て、ハイブリッド車両の再発進を前記従来例と同様に円 滑に行うことができ、さらに、減圧弁117を制御する 三方電磁弁118を設けて、再発進が検出されると、減 20 圧弁117の絞りを解除して連通状態とすることによ り、第2油圧発生源9からのリリーフ弁113設定圧を 供給してエンジン1の再始動完了前に前進または後進ク ラッチ12、13を締結することが可能となって、再発 進時の第2モータジェネレータ4による低速域の走行か ら、エンジン1の駆動力による通常走行への移行を円滑 に行うことができるのである。

【0092】そして、第2油圧発生源9は、トランスアクスル100のトルクコンバータ10、前後進切換機構11及び自動変速機としての無段変速機17を制御する30油圧制御回路101のうち、マニュアルバルブ107の下流に接続された発進クラッチ12または後進クラッチ13を締結直前の状態で維持可能な流量を備えればよいため、前記従来例(特開平8-14076号公報)のように、油圧ユニット全体へ油圧を供給する場合に比して、電動モータ111及び第2油圧ポンプ112の容量を大幅に縮小することが可能となって、油圧制御回路101に付加する第2油圧発生源9を小型、軽量に構成することによって車両への搭載性を向上させることができ、同時に、製造コストの低減を図ることも可能となる40のである。

【0093】また、電動モータ111の駆動は、アキュームレータ115の圧力が所定値未満となった場合のみ行われるため、バッテリ51の消費を低減して、ハイブリッドシステム車両のエネルギー効率を向上させることができる。

【0094】図5は第2の実施形態を示し、前記第1実施形態の第2油圧発生源9のうち、減圧弁117及び三方電磁弁118を削除したもので、その他の構成は前記第1実施形態と同様である。

【0095】との場合、アキュームレータ115が直接

第2油圧供給回路42へ接続されるため、逆止弁108 下流のマニュアルバルブ107に加わる油圧が、アキュ ームレータ115の圧力、すなわち、リリーフ弁113 の設定圧より低くなると、逆止弁108を介してアキュ ームレータ115またはリリーフ弁113から供給さ れ、シフトレバー81の位置に応じて前進クラッチ12 または後進クラッチ13に所定の油圧が供給される。

【0096】したがって、リリーフ弁113の設定圧を 前記第1実施形態の減圧弁117と同様に、前進または 後進クラッチ12、13が締結直前となるように設定す 10 れば、エンジン1を停止させる停車中のシフト操作によ る変速ショックの発生を抑制するとともに、エンジン 1 の完爆後には、油圧ポンプ14によって前進または後進 クラッチ12、13の締結を迅速に行うことが可能とな るのである。

【0097】そして、減圧弁117及び三方電磁弁11 8を省略したため、部品点数をさらに減少して製造コス トの低減及び装置の小型化、軽量化をさらに推進して車 両への搭載性を向上させることができる。

[0098]図6は第3の実施形態を示し、前記第2実 20 施形態の第2油圧発生源9のうち、アキュームレータ1 15及び圧力スイッチ116を削除したもので、その他 の構成は前記第2実施形態と同様である。

【0099】との場合、ハイブリッドコントロールユニ ット5は、エンジン停止条件が成立した場合には、電動 モータ111を駆動してリリーフ弁113の設定圧を第 2油圧供給回路42へ供給し、マニュアルバルブ107 で選択された前進または後進クラッチ12、13を締結 直前の状態に維持する一方、エンジン回転数Ne が所定 値を超えると電動モータ111を停止して、エンジン1 に駆動される油圧ポンプ14によって前進または後進ク ラッチ12、13を締結するものである。

【0100】アキュームレータ115及び圧力スイッチ 116を削除することで、さらに装置の小型化及び軽量 化を推進でき、車両への搭載性もさらに向上させること ができる。

【0101】なお、電動モータ111は、車両の運転中 であれば常時駆動してもよい。

【0102】図7は第4の実施形態を示し、前記第1実 施形態の第2油圧発生源9のうち、リリーフ弁113を 40 アンロードリリーフ弁113aに変更するとともに、圧 力スイッチ116を廃止したもので、その他の構成は前 記第1実施形態と同様である。

【0103】この場合、アンロードリリーフ弁113a の設定圧は、エンジン1のアイドリング状態でクラッチ 圧回路41へ供給される油圧(例えば、0. 6 MPa)に 設定され、ハイブリッドコントロールユニット5 は運転 中であれば、常時電動モータ111を駆動する。このた め、電動モータ111の制御が不要になって、ハイブリ ッドコントロールユニット5の制御を簡易にすることが 50 磁遮断弁120をOFFにして、ライン圧回路40上流

できる。

【0104】図8は第5の実施形態を示し、前記第1実 施形態の第2油圧発生源9からの油圧をセカンダリブー リシリンダ室32にも供給可能にしたもので、その他の 構成は前記第1実施形態と同様である。

【0105】油圧制御回路101のライン圧回路40に は、セカンダリプーリシリンダ室32と油圧ポンプ14 の間に、ハイブリッドコントロールユニット5に駆動さ れる電磁遮断弁120が介装され、との電磁遮断弁12 0とセカンダリプーリシリンダ室32の間には逆止弁1 21を介して第2油圧発生源9を構成する減圧弁117 の下流と連通した第2油圧供給回路42aが形成され

【0106】第2油圧供給回路42からマニュアルバル ブ107への袖圧の供給は前記第1実施形態と同様であ り、以下、ライン圧回路40への油圧供給について説明 する。

【0107】自動変速機としてVベルト式の無段変速機 17を採用した場合、図3にも示したように、無段変速 機17はプライマリブーリ16、セカンダリブーリ26 とVベルト24の接触摩擦力によって動力の伝達を行う ため、上記信号待ちの停車時などに、エンジン1が停止 してライン圧PLが発生しない場合では、セカンダリブ ーリシリンダ室32の油圧が抜けるため、再発進時には セカンダリプーリシリンダ室32の油圧が上昇するまで 駆動力の伝達を行うことができない。

[0108] このため、車速VSPが所定値(例えば、 3km/h)以下になると、電磁遮断弁120をONにし て、セカンダリプーリシリンダ室32と油圧ポンプ14 を遮断する。

【0109】そして、セカンダリプーリシリンダ室32 の油圧が減圧弁117の設定圧以下になると逆止弁12 1が開弁して、第2油圧発生源9からセカンダリプーリ シリンダ室32へ油圧の供給が行われて、エンジン1が 停止した車両の停車中であっても、セカンダリブーリシ リンダ室32の油圧を確保してVベルト24による駆動 力伝達を可能にしておくことにより、再発進時のVベル ト24の滑りを抑制してエンジン1の駆動力を迅速に伝 達することが可能となり、自動変速機にVベルト式の無 段変速機17を採用したハイブリッドシステム車両の発 進性を確保することができる。

【0110】なお、再発進時には、三方電磁弁118が ONとなって、減圧弁117の絞りが解除されてアキュ ームレータ115またはリリーフ弁113の油圧が直接 第2油圧供給回路42aに供給されて、エンジン1の再 始動以前にセカンダリブーリシリンダ室32の油圧が増 大するため、Vベルト24の滑りを確実に抑制すること ができる。

【0111】そして、エンジン回転数Neが超えると電

とセカンダリプーリシリンダ室32とを連通させて、エ ンジン1に駆動される油圧ポンプ14によってVベルト 24の狭持圧力を確保して、通常の走行状態へ移行す

19

[0112]上記のように、車両の停車時に、ひとつの 減圧弁117によって、マニュアルバルブ107とセカ ンダリプーリシリンダ室32へ油圧を供給する場合、減 圧弁117の設定圧は、前進または後進クラッチ12、 13が締結直前となる油圧またはセカンダリプーリシリ ンダ室32の最低圧のうち、どちらか高い方に設定され 10 る。もちろん、マニュアルバルブ107へ油圧を供給す る減圧弁117に加えて、図示はしないが、セカンダリ プーリシリンダ室32へ油圧を供給する減圧弁を新たに 設けてもよい。

【0113】さらに、電磁遮断弁120の制御を、電磁 遮断弁120とセカンダリプーリシリンダ室32の間の ライン圧回路41に設けた圧力センサ122によって行 ってもよく、ハイブリッドコントロールユニット5は圧 力センサ122の検出油圧が所定値未満になると電磁遮 断弁120をONにして、油圧ポンプ14からの油圧を 遮断して、第2油圧発生源9からの油圧を導く一方、検 出油圧が所定値以上になると電磁遮断弁120をOFF にして、油圧ポンプ14からの油圧を導いて、第2油圧 発生源9からの油圧を遮断するようにしても上記と同様 の作用、効果を得ることができる。

[0114] 図9は第6の実施形態を示し、前記第5実 施形態の自動変速機をトロイダル型無段変速機に変更し たもので、その他の構成は前記第5実施形態と同様であ

開平5-26317号公報等にも開示されるように、入 出力ディスクに狭持されたパワーローラによって駆動力 の伝達が行われ、との駆動力伝達容量は、パワーローラ を回転自在に支持するトラニオン(パワーローラ支持部 材)を軸方向に駆動する油圧シリンダへ加わる油圧に応 じて決定される。

【0116】この油圧シリンダには、図9のように、変 速比をLo側へ変更する際に油圧を増大するLo側油室 132と、変速比をHi側へ変更する際に油圧を増大す るH i 側油室131が画成され、H i 側油室131は変 40 速制御弁130のポート130Hと連通する一方、Lo 側油室132は変速制御弁130のポート130Lと連 通する。

【0117】一方、変速制御弁130にはライン圧PL を導くポート130Pが形成され、図示しないアクチュ エータに駆動されるスプール130aの変位に応じて、 Hi側油室131またはLo側油室132の一方へライ ン圧PLが供給され、他方がドレーンに接続される。

【0118】ポート130Pはライン圧回路40への流 れを規制する逆止弁108bを介してライン圧回路40 と連通し、このポート130Pと逆止弁108の間は、 第2油圧供給回路42aを介して、第2油圧発生源9を 構成する逆止弁109の下流に接続される。

【0119】一方、クラッチ圧回路41は、クラッチレ デューシングバルブ134を介してライン圧回路40と 連通し、ライン圧PLを調圧した所定の油圧供給され る。そして、クラッチレデューシングバルブ134とマ ニュアルバルブ107の間には、クラッチレデューシン グバルブ134側への流れを規制する逆止弁108aが 介装され、さらに、逆止弁108aの下流が第2油圧供 給回路42を介して、逆止弁109下流の第2油圧発生 源9に接続される。

[0120]第2油圧供給回路42からマニュアルバル ブ107への油圧の供給は、前記実施形態と同様に行わ れ、以下、ライン圧回路40側への油圧供給について説 明する。

[0121] 自動変速機としてトロイダル型の無段変速 機17.を採用した場合、無段変速機17.は図示しな い入力ディスク、パワーローラ、出力ディスク間の油膜 を介した接触摩擦力によって動力の伝達を行うため、上 記信号待ちの停車時などに、エンジン1が停止してライ ン圧PLが発生しない場合では、図示しないトラニオン 支持す軸方向へ支持するHi側油室131またはLo側 油室132のうち、ライン圧PLを供給するポート13 OPと連通した側の油圧が抜けるため、再発進時にはH i側油室131またはLo側油室132の油圧が上昇す るまで、パワーローラによる駆動力の伝達を行うことが できない。

[0122] このため、変速制御弁130のポート13 【0115】トロイダル型の無段変速機17 では、特 30 0 P に加わる油圧が減圧弁117の設定圧以下になると 逆止弁108bが開弁して、第2油圧発生源9からボー ト130Pを介してHi側油室131またはLo側油室 132へ油圧の供給が行われて、エンジン1が停止した 車両の停車中であっても、トラニオンを支持するHi側 油室131またはL o 側油室132の油圧を確保して一 対の入出力ディスクとパワーローラによる駆動力伝達を 可能にしておくことにより、再発進時にはパワーローラ によってエンジン 1 の駆動力を迅速に伝達することが可 能となり、自動変速機にトロイダル型の無段変速機 1

7'を採用したハイブリッドシステム車両の発進性を確 保することができる。

【0123】なお、上記実施形態において、自動変速機 として無段変速機を採用した場合を示したが、遊星歯車 式の自動変速機を用いてもよく、この場合、上記実施形 態の遊星歯車機構11の前進クラッチ12及び後進クラ ッチを、遊星歯車式自動変速機のフォワードクラッチ及 びリバースブレーキとすればよい。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態を示すハイブリッドシステ ム車両の概略構成図。

1

【図2】同じく制御ブロック図。

【図3】同じくVベルト式無段変速機の抽圧制御回路の 概略図。

【図4】同じく第2油圧発生源及び油圧制御回路の概略図。

【図5】第2の実施形態を示し、第2油圧発生源及び油 圧制御回路の概略図。

【図6】第3の実施形態を示し、第2油圧発生源及び油 圧制御回路の概略図。

【図7】第4の実施形態を示し、第2油圧発生源及び油 10 圧制御回路の概略図。

[図8] 第5の実施形態を示し、第2油圧発生源及び油 圧制御回路の概略図。

【図9】第6の実施形態を示し、トロイダル型の無段変速機を採用した場合の第2油圧発生源及び油圧制御回路の概略図。

#### 【符号の説明】

1 エンジン

la、lb 補機

2 自動変速機

3 第1モータジェネレータ

4 第2モータジェネレータ

5 ハイブリッドコントロールユニット

6 エンジンコントロールユニット

7 変速コントロールユニット

8 電磁クラッチ

9 第2油圧発生源

10 トルクコンパータ

11 前後進切換機構

12 前進クラッチ

13 後進クラッチ

14 油圧ポンプ

16 プライマリプーリ

17 無段変速機

19 遊星歯車機構

\*20 プライマリプーリシリンダ室

24 Vベルト

26 セカンダリプーリ

2.8 従動軸

32 セカンダリプーリシリンダ室

40 ライン圧回路

41 クラッチ圧回路

42 第2油圧供給回路

52 アイドラ軸

) 55 ファイナルギア

56 差動装置

57 ドライブシャフト

60 ライン圧制御弁

63 変速制御弁

81 シフトレバー

100 トランスアクスル

101 油圧制御回路

107 マニュアルバルブ

108、109 逆止弁

20 111 電動モータ

112 第2油圧ポンプ

113 リリーフ弁

114 逆止弁

115 アキュームレータ

116 圧力スイッチ

117 減圧弁

118 三方電磁弁

119 パイロット圧回路

120 遮断弁

30 121 逆止弁

122 圧力センサ

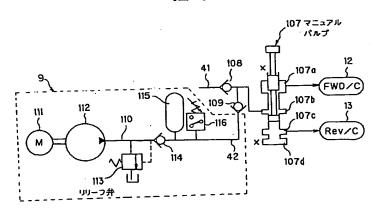
130 変速制御弁

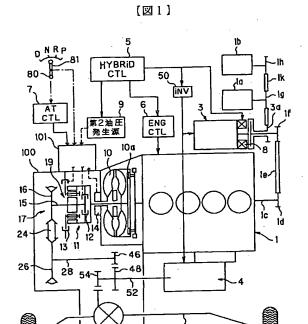
131 Hi側油室

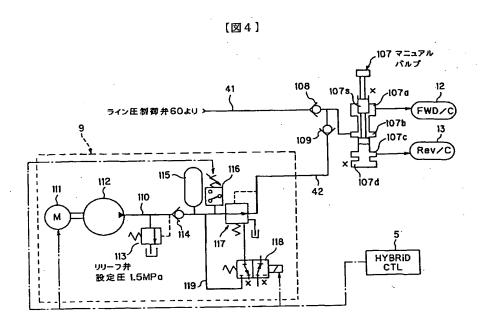
132 Lo側油室

ጥ

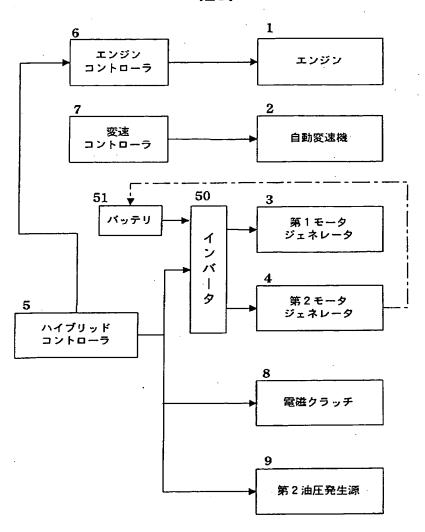
#### [図5]



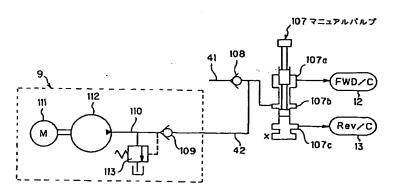




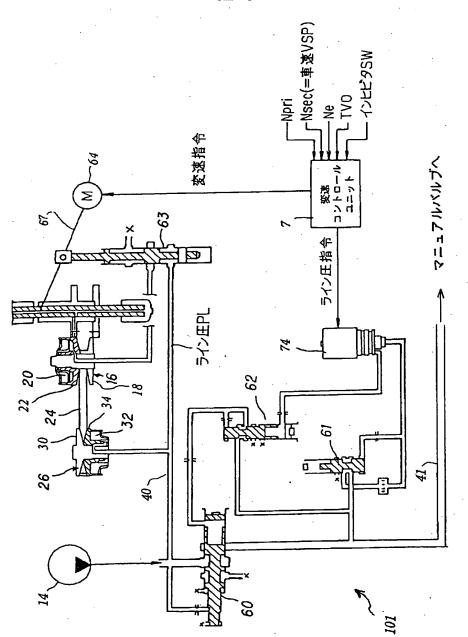
[図2]



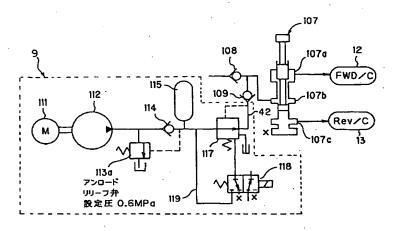
【図6】



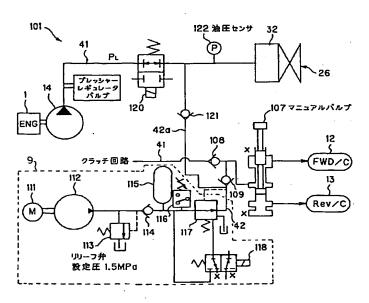
[図3]



[図7]



【図8】



[図9]

